

## **BAB V**

### **PENUTUP**

#### **5.1 Kesimpulan**

Dari hasil perancangan alat ini dapat diambil kesimpulan sebagai berikut :

1. Informasi tingkat kekeruhan air pada tandon berbasis mikrocontroler atmega16 ini dapat membaca tiga kondisi air yaitu jika  $0 \leq V < 2,9$  maka air tersebut dalam kondisi jernih, jika  $2,9 \leq V < 3,5$  maka kondisi air termasuk setengah keruh, jika  $3,5 \leq V < 5$  maka kondisi air termasuk keruh.
2. Sensor LDR bekerja berdasarkan intensitas cahaya, cahaya yang masuk pada sensor dipengaruhi oleh hamburan partikel-partikel yang menyebabkan kekeruhan.
3. Masalah kebersihan tandon dapat dipantau, sehingga timbulnya masaah mengenai kekeruhan pada tandon dapat direspon dengan cepat.

#### **5.2 Saran**

Beberapa saran untuk perbaikan dan pengembangan alat adalah :

1. Desain untuk tempat sensor bisa dikembangkan dengan desain yang lebih aman dan baik.
2. Alat dapat dikembangkan dengan fungsi yang lebih baik, dan sensor yang lebih akurat dalam pembacaan.
3. Sebaiknya alat ini digunakan pada tandon yang mempunyai intensitas cahaya rendah, karena pengaruh cahaya dari luar dapat mempengaruhi pembacaan sensor LDR.