



SURAT KETERANGAN TERIMA PAPER

No.2352/JTMEI/POLITAMA/I/2023

Kepada Yth,
Bapak / Ibu / Saudara / i : **M. Amirul Ummah F.A.B**
di -

Universitas 17 Agustus 1945 Surabaya

Dengan hormat,

Kami dari Redaksi **JURNAL TEKNIK MESIN, INDUSTRI, ELEKTRO DAN INFORMATIKA**
(JTMEI) menyampaikan bahwa artikel bapak/ibu dengan judul:

“Rancang Bangun Robot Penghindar Halangan Dengan Metode PID”

telah diterima dan sudah direview dan dinyatakan diterima (ACCEPTED) dan akan diterbitkan di **Volume 2 Nomor 3 Edisi September 2023**.

Kami mengucapkan terimakasih banyak atas kepercayaan bapak/ibu untuk menerbitkan artikel terbaik, kami akan kembali menginformasikan tahap proses berikutnya sampai publish (terbit). dan untuk seterusnya kami masih menunggu artikel terbaik saudara selanjutnya.

Demikianlah surat keterangan ini kami perbuat untuk dapat dipergunakan sebagaimana perlunya.

Purwokerto, 08 Agustus 2023

Editor Chief Journal :



(Erwan Nur Hidayat, S.Psi, M.M)



LEMBAR EVALUASI PAPER

Penulis : M. Amirul Ummah F.A.B
Kode Artikel : JTMEI_2352
Judul : Rancang Bangun Robot Penghinder Halangan Dengan Metode PID

A. OBJEK EVALUASI

No.	Deskripsi	Komentar
1.	Keterwakilan isi artikel dalam Judul	Isi sudah relevan dengan judul.
2.	Cerminan isi artikel dalam Abstrak	Baik, Masalah, metode dan hasil terwakili,
3.	Ruang Lingkup Penelitian dalam Kata kunci	Baik
4.	Kejelasan Metodologi Penelitian	Baik
5.	Penyajian dan interpretasi Data	Baik
6.	Penggunaan Tabel dan Gambar	Baik
7.	Relevansi Diskusi/Analisis dengan Hasil Penelitian	Baik
8.	Relevansi Acuan/Referensi	Baik
9.	Kontribusi terhadap Ilmu pengetahuan	Baik
10.	Sistematika Penulisan	Baik
11.	Penggunaan Bahasa	Baik

B. KEPUTUSAN REVIEWER

1. Artikel dapat diterbitkan secara langsung [....]
2. Artikel dapat diterbitkan dengan sedikit revisi [v]
3. Artikel dapat diterbitkan dengan banyak revisi [....]
4. Artikel silakan kembali ke kami untuk re-evaluasi setelah revisi [....]
5. Artikel tidak layak untuk diterbitkan berdasarkan alasan di atas [....]

Reviewer,

(Arie Atwa Magriyanti, M.Kom)